# WELTORGANISATION FÜR GEISTIGES EIGENTUM Integnationales Büro

INTERNATIONALE ANMELDUNG VERÖFFENTLICHT NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT)

(51) Internationale Patentklassifikation 7:

B24C 1/00, 3/06, 3/32, B29C 33/72

(11) Internationale Veröffentlichungsnummer:

(43) Internationales

WO 00/02709

Veröffentlichungsdatum:

20. Januar 2000 (20.01.00)

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE99/02089

A1

(22) Internationales Anmeldedatum:

6. Juli 1999 (06.07.99)

(30) Prioritätsdaten:

198 30 397.1

8. Juli 1998 (08.07.98)

DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten ausser US): DIW INSTANDHALTUNG GMBH [DE/DE]; Am Wallgraben 129, D-70565 Stuttgart (DE).

(72) Erfinder; und

- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): KURI, Günter [DE/DE]; Bachstrasse 2, D-34355 Staufenberg (DE). WILKE, Heinz [DE/DE]; Barenkamp 8, D-34508 Villingen (DE). KOCH. Karl-Heinz [DE/DE]; Teichstrasse 3, D-98599 Brotterode
- (74) Anwalt: WALTHER, WALTHER & HINZ; Heimradstrasse 2, D-34130 Kassel (DE).

(81) Bestimmungsstaaten: JP, US, ZA, europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

#### Veröffentlicht

Mit internationalem Recherchenbericht. Vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche zugelassenen Frist; Veröffentlichung wird wiederholt falls Anderungen eintreffen.

- (54) Title: DEVICE FOR CLEANING A VULCANIZING MOULD USING DRY ICE
- (54) Bezeichnung: VORRICHTUNG ZUM REINIGEN EINER VULKANISIERFORM MITTELS TROCKENEIS

#### (57) Abstract

The invention relates to a device for cleaning a vulcanizing mould using dry ice. The device comprises a holding arm (20) at whose free end a dry ice nozzle (36) is held such that it is able to rotate about a longitudinal axis of the holding arm (20) in such a way that the dry ice nozzle (36) can be introduced into the vulcanizing mould (38) and rotated in same. Via a feed hose (30, 32) the dry ice nozzle (36) can be connected to a dry ice machine (28). The device also comprises a sound insulation unit (18) which can be placed against the vulcanizing mould (38). The aim of the invention is to provide a device for cleaning a vulcanizing mould in the vulcanizing press rapidly, fully and without residue. To this end the invention provides for an adjustment device (52) which is attached to the holding arm (20) and serves to adjust the dry ice nozzle (36) at right angles to the plane of rotation.

#### (57) Zusammenfassung

Gegenstand der Erfindung ist eine Vorrichtung zum Reinigen einer Vulkanisierform mittels Trockeneis mit einem Haltearm (20), an dessen freien Ende eine Trockeneisdüse (36) um eine Längsachse des Haltearmes (20) derart rotierbar gehalten ist, dass die Trockeneisdüse (36) in die Vulkanisierform (38) einbringbar und in dieser rotierbar ist, wobei die Trockeneisdüse (36) über einen Versorgungsschlauch (30, 32) an eine Trockeneismaschine

(28) anschließbar ist und mit einer an der Vulkanisierform (38) anlegbaren Schallschutzvorrichtung (18). Eine Vorrichtung zum schnellen, vollständigen und rückstandsfreien Reinigen der Vulkanisierform zu schaffen, die die Vulkanisierform in der Vulkanisierpresse reinigt, wird durch eine am Haltearm (20) angebrachte Verstelleinrichtung (52) zum Verstellen der Trockeneisdüse (36) quer zur Rotationsebene erreicht.

#### LEDIGLICH ZUR INFORMATION

Codes zur Identifizierung von PCT-Vertragsstaaten auf den Kopfbögen der Schriften, die internationale Anmeldungen gemäss dem PCT veröffentlichen.

AL	Albanien	ES	Spanien	LS	Lesotho	SI	Slowenien
AM	Armenien	FI	Pinnland	LT	Litauen	SK	Slowakci
AT	Österreich	FR	Prankreich	LU	Luxemburg	SN	Scnegal
ΑÜ	Australien	GA	Gabun	LV	Lettland	SZ	Swasiland
AZ	Aserbaidschan	GB	Vereinigtes Königreich	MC	Monaco	TD	Tschad
BA	Bosnien-Herzegowina	GE	Georgien	MD	Republik Moldau	TG	Togo
BB	Barbados	GH	Ghana	MG	Madagaskar	TJ	Tadschikistan
BE	Belgien	GN	Guinea	MK	Die ehemalige jugoslawische	TM	Turkmenistan
BF	Burkina Faso	GR	Griechenland		Republik Mazedonien	TR	Türkei
BG	Bulgarien	HU	Ungaro	ML	Mali	TT	Trinidad und Tobago
BJ	Benin	IE	Irland	MN	Mongolei	UA	Ukraine
BR	Brasilien	IL	Israel	MR	Mauretanien	UG	Uganda
BY	Belarus	IS	Island	MW	Malawi	US	Vereinigte Staaten von
CA	Kanada	IT	Italien	MX	Mexiko		Amerika
CF	Zentralafrikanische Republik	JP	Japan	NB	Niger	UZ	Usbekistan
CG	Kongo	KE	Kenia	NL	Niederlande	VN	Vietnam
СН	Schweiz	KG	Kirgisistan	NO	Norwegen	YU	Jugoslawica
CI	Côte d'Ivoire	KP	Demokratische Volksrepublik	NZ	Neusceland	ZW	Zimbabwe
CM	Kamerun		Korea	PL	Polen		
CN	China	KR	Republik Korea	PT	Portugal		
CU	Kuba	ΚZ	Kasachstan	RO	Rumänien		
CZ	Tschechische Republik	LC	St. Lucia	RU	Russische Föderation		
DE	Deutschland	u	Liechtenstein	SD	Sudan		
DK	Dänemark	LK	Sri Lanka	SE	Schweden		
EE	Estland	LR	Liberia	SG	Singapur		

WO 00/02709 PCT/DE99/02089

5

10

15

# VORRICHTUNG ZUM REINIGEN EINER VULKANISIERFORM MITTELS TROCKENEIS

20

Die vorliegende Erfindung betrifft eine Vorrichtung zum Reinigen einer Vulkanisierform mittels Trockeneis mit einem Haltearm, an dessen freien Ende eine Trockeneisdüse um eine Längsachse des Haltearmes derart rotierbar gehalten ist, dass die Trockeneisdüse in die Vulkanisierform einbringbar und in dieser rotierbar ist, wobei die Trockeneisdüse über einen Versorgungsschlauch an eine Trockeneismaschine anschließbar ist und mit einer an der Vulkanisierform anlegbaren Schallschutzvorrichtung.

Bei der Fertigung von Automobilreifen wird der Reifenrohling in eine dafür vorgesehene Vulkanisierform einer Vulkanisierpresse eingelegt und unter einem enormen Druck ausvulkanisiert. Nach Beendigung des Vulkanisiervorganges wird der fertige Reifen entnommen und der nächste Rohling kann in die Vulkanisierform eingelegt werden. Das Vulkanisieren der Reifen geschieht bei einer Temperatur von zirka 180°C bis 200°C, wobei die Vulkanisierform verschmutzt, so daß sie regelmäßig nach einer bestimmten Anzahl von Vulkanisiervorgängen gereinigt werden muß. Hierbei müssen die nach dem Vulkanisieren zurückgebliebenen, angebackenen Heizrückstände entfernt werden.

Hierzu ist aus der WO 98/07548 eine stationäre Vorrichtung zum Reinigen von Vulkanisierformen bekannt, bei der ein Industrieroboter an einem sechs bewegliche Achsen aufweisenden Arm eine Trockeneisdüse führt. Hierbei müssen die Vulkanisierformen aus der Vulkanisierpresse ausgebaut und auf einem speziellen Förderband dem Roboter zugeführt werden, was zu hohen Kosten führt. Auf diesem Förderband werden die Vulkanisierformen auf ca. 177° C erhitzt und in Rotation versetzt, bevor die Trockeneisdüse ins Innere der Vulkanisierform eingeführt wird, um diese zu reinigen. Das Erhitzen der Vulkanisierform erhöht die Kosten weiter und erfordert einen hohen Energieeinsatz.

Aus der DE 195 35 557 ist eine Vorrichtung zum Reinigen einer Innenwandung einer Vulkanisierform mittels Trockeneis bekannt, bei der eine auf einem Zentralträger angeordnete Trockeneisdüse in die Vulkanisierform einbringbar ist und bei der die Trockeneisdüse um den Zentralträger rotiert, um mit dem aus der Trockeneisdüse austretenden Trockeneis die Innenwandung der Vulkanisierform zu reinigen. Da dieser Reinigungsvorgang mit Trockeneis sehr viel Lärm erzeugt, ist in der DE 195 35 557 vorgeschlagen worden, sowohl die Oberseite als auch die Unterseite der Vulkanisierform mit einer Schallschutzhaube zu versehen, wobei die untere Schallschutz-

haube eine Öffnung zum Durchstecken des Zentralträgers und/oder der Versorgungsleitungen aufweist. Durch diese Schallschutzhaube wird der Lärmpegel in der Werkhalle so stark gesenkt, dass ein Evakuieren der Werkhalle während der Reinigungsarbeiten nicht mehr notwendig ist. Dies führt zu einer deutlichen Senkung der Reinigungskosten, da die Vulkanisierform nunmehr in der Vulkanisierpresse belassen werden und vor Ort gereinigt werden kann. Auch kann die Produktion an den anderen Vulkanisierpressen in dieser Halle fortgesetzt werden.

Bei der aus der DE 195 35 557 bekannten Vorrichtung ist der Zentralträger zwar höhenverstellbar, so daß die um den Zentralträger rotierende Trockeneisdüse auf verschiedene Teilbereiche des im Inneren der Vulkanisierform ausgebildeten Reifenprofiles gerichtet werden kann, um diese zu reinigen. Mit dieser Vorrichtung ist es jedoch leider nur möglich Flächen innerhalb der Vulkanisierform zu reinigen, auf die der Trockeneisstrahl direkt trifft. Das heißt, zum Beispiel die Wandung des Reifens und/oder die später die profilbildenden, ins Innere der Vulkanisierform stehenden Stege, können nicht ordnungsgemäß gereinigt werden, da der Trockeneisstrahl an diesen Flächen quasi vorbeigeht. Dies hat zur Folge, daß die mehr oder weniger parallel zur Trockeneisdüse ausgerichteten Flächen gar nicht oder nur schlecht gereinigt werden.

Davon ausgehend liegt der vorliegenden Erfindung die Aufgabe zugrunde eine Vorrichtung zum schnellen, vollständigen und rückstandsfreien Reinigen der Vulkanisierform zu schaffen, die die Vulkanisierform in der Vulkanisierpresse reinigt.

Als technische Lösung dieser Aufgabe wird erfindungsgemäß vorgeschlagen, die eingangs genannte Vorrichtung durch eine am Haltearm angebrachte Verstelleinrichtung zum Verstellen der Trockeneisdüse quer zur Rotationsebene weiterzubilden.

Eine nach dieser technischen Lehre ausgebildete Vorrichtung hat den Vorteil, daß

Eine nach dieser technischen Lehre ausgebildete Vorrichtung hat den
Vorteil, daß die Trockeneisdüse quer zur Rotationsebene nochmals verstellt
werden kann, um auch schwer zugängliche Stellen innerhalb der
Vulkanisierform zu erreichen. Insbesondere kann hierdurch eine möglichst
senkrechte Ausrichtung des Trockeneisstrahles auf die zu bearbeitende
Fläche erreicht werden und es ist auch möglich, ansonsten parallel zum
Trockeneisstrahl ausgerichtete Flächen nunmehr in einem möglichst rechten
Winkel zu erreichen. Außerdem können mit der erfindungsgemäßen
Vorrichtung ganz oder teilweise verdeckte Flächen der Vulkanisierform
erreicht werden.

In einer bevorzugten Ausführungsform ist die Verstellvorrichtung als ein hydraulisch oder pneumatisch gesteuerter Linearantrieb ausgebildet.

Hierdurch ist es sehr kostengünstig möglich, die Trockeneisdüse relativ zum Haltearm zu bewegen. Insbesondere die Ausbildung des Linearantriebs mit einem kurzen und einem langen Zylinder ermöglicht in sehr kostengünstiger

Weise vier verschiedene Stellungen der Trockeneisdüse. Erste Tests haben ergeben, daß mit diesen vier Stellungen bereits sehr gute Reinigungserfolge erzielt werden, da in Kombination mit dem sich konisch vergrößernden Trockeneisstrahl hiermit sämtliche Flächen der Vulkanisierform erreicht werden. Auch ist ein derart aufgebauter Linearantrieb sehr einfach anzusteuern.

Durch den Einsatz eines vorzugsweise sechs bewegliche Achsen aufweisenden Industrieroboters kann die Trockeneisdüse innerhalb der Vulkanisierform nahezu beliebig bewegt werden, da die Trockeneisdüse bezüglich der jeweiligen zu reinigenden Fläche in Kombination mit der Verstelleinrichtung möglichst senkrecht auf die zu reinigende Fläche

WO 00/02709 PCT/DE99/02089

5

innerhalb der Vulkanisierform ausgerichtet werden kann. Dies gilt vorzugsweise für die die Seitenwand des Reifens formende Fläche und für ins Innere der Vulkaniersierform hineinragende Stege und/oder für in die Vulkanisierform hineinreichende Vertiefungen.

5

Der Roboterarm weist mehrere, gegeneinander verschwenkbare Glieder auf. Am distalen Ende des Roboterarms, das heißt am letzten Glied des Roboterarms ist die Trockeneisdüse angebracht. Während des Reinigungsvorganges wird das letzte Glied des Roboterarmes derart in die Vulkanisierform eingefahren, daß die Längsachse dieses letzten Gliedes auf der Mittelachse der Vulkanisierform liegt. Nun wird durch Rotieren dieses letzten Gliedes die Trockeneisdüse innerhalb der Vulkanisierform gedreht, so daß der in dieser Position von der Trockeneisdüse erfaßte Bereich der Vulkanisierform umlaufend gereinigt wird. Nachdem dieser Bereich fertig gereinigt ist, verfährt der Roboterarm die Trockeneisdüse in Richtung der Mittelachse der Vulkanisierform, so daß ein nächster Abschnitt der Vulkanisierform durch rotieren des letzten Gliedes gereinigt werden kann. Dieses Verfahren wird solange fortgesetzt, bis die gesamte Profilfläche der Vulkanisierform gereinigt ist.

20

25

Ein weiterer Vorteil der erfindungsgemäßen Vorrichtung besteht darin, daß bei besonders hartnäckigen und schwierigen Fällen der Roboterarm die Trockeneisdüse in jede beliebige Position bringen kann, um somit die betreffende Stelle optimal zu reinigen. Erleichtert wird dies durch die zusätzliche Verstellvorrichtung.

Noch ein weiterer Vorteil besteht darin, daß die hitzeempfindlichen Teile des Industrieroboters außerhalb der vorzugsweise noch aufgeheizten Vulkanisierform angeordnet sind und somit ein hitzebedingter Verschleiß oder Ausfall vermieden wird.

WO 00/02709

In einer anderen, bevorzugten Ausführungsform umschließt die Schallschutzvorrichtung nicht nur den Haltearm, sondern den gesamten Industrieroboter. Hierdurch ist es möglich, daß sich der Haltearm außer in der bevorzugten Position parallel zur Mittelachse der Vulkanisierform auch in andere Positionen begeben kann, um jede beliebige Stelle innerhalb der Vulkanisierform optimal anströmen zu können. Dabei ist die Schallschutzvorrichtung so groß gewählt, daß der Haltearm genügend Bewegungsfreiheit erhält.

- In einer weiteren bevorzugten Ausführungsform ist der Industrieroboter und die Schallschutzvorrichtung auf einen gemeinsamen, Räder aufweisenden Traggestell angeordnet, so daß die erfindungsgmäße Vorrichtung als komplette, mobile Einheit von einer Vulkanisierpresse zur nächsten gefahren werden kann. Durch die auch den Industrieroboter umfassende
- Schallschutzvorrichtung ist die gesamte Vorrichtung zum Reinigen einer Vulkanisierform derart umfassend schallgeschützt, daß ein Einsatz in einer belebten Fabrikhalle möglich ist. Ein weiterer Vorteil besteht darin, daß ein mühsames und umständliches Montieren der Schallschutzvorrichtung auf beziehungsweise um die Vulkanisierform herum entfällt, da der
   Industrieroboter insgesamt schallgeschützt ist.
  - In noch einer anderen, bevorzugten Weiterbildung ist am Traggestell und/oder an der Schallschutzvorrichtung ein Anschlag vorgesehen, mit dem die erfindungsgemäße Vorrichtung passgenau am oder auf dem
  - Pressentisch zur Anlage kommt. Hierdurch ist ein schnelles und dennoch präzises Heranfahren der mobilen erfindungsgemäßen Vorrichtung an die zu reinigende Vulkanisierpresse möglich, was im Ergebnis die Stillstandszeiten der Vulkanisierpresse verringert.
- In einer weiteren, bevorzugten Weiterbildung ist am Traggestell eine Trapezspindel vorgesehen, mit der der Roboter und/oder die

Schallschutzvorrichtung in der Höhe verstellbar sind. Hierdurch kann die erfindungsgemäße Vorrichtung den örtlichen Gegebenheiten angepaßt werden und ein präzises Anliegen am Pressentisch wird gewährleistet.

In einer anderen, bevorzugten Ausführungsform ist die Schallschutzvorrichtung in einen den Industrieroboter aufnehmenden Hauptbau und einen an der Vulkanisierform anlegbaren Vorbau unterteilt. Damit die Schallschutzvorrichtung nun einfach und passgenau an der Vulkanisierform angelegt werden kann, ist der Vorbau gegenüber dem Hauptbau vertikal verschiebbar gelagert. Vorzugsweise ist der Vorbau federbelastet am Hauptbau gehalten, so daß ein einfaches Verstellen des Vorbaus möglich ist.

Weitere Vorteile der erfindungsgemäßen Vorrichtung ergeben sich aus der beigefügten Zeichnung und den nachfolgend beschriebenen Ausführungsformen. Ebenso können die vorstehend genannten und die noch weiter ausgeführten Merkmale erfindungsgemäß jeweils einzeln oder in beliebigen Kombinationen miteinander verwendet werden. Die erwähnten Ausführungsformen sind nicht als abschließende Aufzählung zu verstehen, sondern haben vielmehr beispielhaften Charakter. Es zeigen:

20

25

30

- Fig. 1 eine Seitenansicht einer erfindungsgemäßen Vorrichtung und eine teilweise geschnitten dargestellte Vulkanisierpresse;
- Fig. 2 eine geschnittene Darstellung der Vorrichtung gemäß Fig.1 in einer an der Vulkanisationspresse anliegenden Position, mit der Trockeneisdüse in Standardstellung;
- Fig. 3 bis 6 eine Trockeneisdüse der Vorrichtung gemäß Fig. 1 in verschiedenen Winkelstellungen;
- Fig. 7 eine geschnittene Darstellung der Vorrichtung gemäß Fig.1 in einer an der Vulkanisationspresse anliegenden Position, mit der Trockeneisdüse in einer Spezialstellung.

Zum Reinigen von zur Herstellung von Autoreifen benötigten Vulkanisierformen mittels Trockeneis wird eine erfindungsgemäße Vorrichtung 10 an
eine entsprechende Vulanisierpresse 12 herangefahren. In den Figuren 1
und 2 ist eine in Bereitschaft vor der Vulkanisierform 12 stehende
Vorrichtung 10 dargestellt, wohingegen die Vorrichtung 10 in Figur 2
während dem Reinigungsprozeß dargestellt ist.

Die Vorrichtung 10 zum Reinigen von Vulkanisierformen 12 umfaßt eine sich aus einem Hauptbau 14 und einem Vorbau 16 zusammensetzende Schallschutzvorrichtung 18, in der ein mindestens einen als Haltearm 20 ausgebildeten Roboterarm aufweisenden Industrieroboter 22 untergebracht ist. Beide sind auf einem mit Rädern 24 versehenen Traggestell 26 montiert. Außerhalb der Schallschutzvorrichtung 18 ist eine Trockeneismaschine 28 ebenfalls auf dem Traggestell 26 montiert, wobei das Trockeneis und die Druckluft über entsprechende Versorgungsschläuche 30, 32 zu einer an einem distalen Glied 34 des Haltearmes 20 angebrachten Trockeneisdüse 36 geleitet werden.

In der hier dargestellten Ausführungsform umfaßt die Vulkanisierpresse 12 eine zweiteilige Vulkanisierform 38 bestehend aus einem Hauptteil 40 und einem Unterteil 42, wobei das Unterteil 42 fest auf dem Pressentisch 44 montiert ist, während das Hauptteil 40 vertikal verschiebbar ist.

Nachdem der letzte Vulkaniservorgang abgeschlossen ist, wird das Hauptteil 40 nach oben gefahren und der Reifen entnommen. Anschließend, das heißt vorzugsweise noch während die Vulkanisierform 38 heiß ist, wird dann die Vorrichtung 10 derart in die Vulkanisierpresse 12 hineingefahren, daß der Vorbau 16 zwischen dem Hauptteil 40 und dem Unterteil 42 zur Anlage kommt. Zur einfachen und schnellen Justierung der Vorrichtung 10 ist an dieser ein Anschlag 46 angebracht, der auf dem Pressentisch 44 zur Anlage kommt. In diesem Falle ist die Vorrichtung 10 justiert. Sollte der

PCT/DE99/02089

Anschlag 46 nicht bündig auf dem Pressentisch 44 aufliegen, so kann die Vorrichtung 10 mittels einer zwischen den Rädern 24 und dem Traggestell 26 wirkenden Trapezspindel 48 in der Höhe eingestellt werden. Sollte die Vorrichtung 10 aufgrund lokaler Gegebenheiten nicht waagerecht am Pressentisch 44 anliegen, so kann das Traggestell 26 durch Verstellen einzelner Trapezspindeln 48 justiert werden.

Der Vorbau 16 ist über Schienen höhenverstellbar am Hauptbau 14 gelagert, damit der Vorbau 16 entsprechend den Gegebenheiten der einzelnen Vulkanisierpressen 12 in der Höhe verstellbar ist. Damit der Bediener beim Verstellen des Vorbaus 16 nicht soviel Kraft aufwenden muß, wird der Vorbau 16 mittels einer Schraubenfeder 50 am Hauptbau 14 gehalten, die zumindest einen Teil des Eigengewichtes des Vorbaus 16 trägt.

Nachdem die Vorrichtung 10 in die Vulkanisierpresse 12 eingefahren ist, wird das Hauptteil 40 vorsichtig soweit heruntergefahren, daß der Vorbau 16 zwischen dem Hauptteil 40 und dem Unterteil 42 eingeklemmt ist. Hierdurch entsteht ein schalldichter Raum, in dem die Reinigung der Vulkanisierform 38 erfolgen kann, wie dies in Figur 2 dargestellt ist.

20

Der Industrieroboter 22 hat einen um sechs Achsen schwenkbaren Roboterarm, der als Haltearm 20 für die Trockeneisdüse 36 fungiert. Am distalen Ende des Haltearmes 20 ist ein äußeres Glied 34 angebracht ist, welches eine quer zu diesem ausgerichtete Trockeneisdüse 36 trägt. Die Trockeneisdüse 36 ist über Versorgungsschläuche 30 und 32 mit einer Trockeneismaschine 28 zur Versorgung mit Trockeneis und mit Druckluft verbunden, wobei zwischen den Versorgungsschläuchen 30 und 32 und der Trockeneisdüse 36 je ein Drallgelenk 58 vorgesehen ist.

Dieses Glied 34 ist um seine Längsachse drehbar, so dass auch die Trockeneisdüse 36 um diese Längsachse des Gliedes 34 rotiert. Dabei

bildet die Ebene, in der sich die Trockeneisdüse 36 bewegt eine Rotationsebene. Darüber hinaus ist am Glied 34 eine Verstellvorrichtung 52 befestigt, mittels der der Winkel zwischen der Trockeneisdüse 36 und dem Glied 34, bzw. zwischen der Trockeneisdüse 36 und der Rotationsebene, verstellbar ist, wie in den Figuren 3 bis 6 dargestellt ist.

Die pneumatisch angetriebene Verstellvorrichtung 52 umfaßt einen Linearantrieb 53 mit einem ersten, kurzen Zylinder 54 und einem zweiten, langen Zylinder 56, die einzeln steuerbar sind. Hierdurch kann die Trockeneisdüse 36 in vier verschiedenen Stellungen gehalten werden, die jeweils in den Figuren 3 bis 6 abgebildet sind. In Figur 3 sind beide Zylinder 54, 56 eingefahren, in Figur 4 ist nur der lange Zylinder 56 und in Figur 5 nur der kurze Zylinder 54 eingefahren, während in Figur 6 beide Zylinder 54, 56 ausgefahren sind. Hierdurch ergeben sich vier verschieden Stellungen der Trockeneisdüse 36 mit denen nahezu die gesamte Innenseite der Vulkanisierungsform 38 mit Trockeneis beaufschlagt werden kann.

Zum Reinigen des Hauptteiles 40 der Vulkanisierform 38 wird das Glied 34 des Haltearmes 20 mit seiner Längsachse auf die Mittelachse der Vulkanisierform 38 gebracht und in dieser Position gehalten. Nun zeigt die Trockeneisdüse 36 auf die vertikale Innenfläche des Hauptteiles 40 und durch rotieren des Gliedes 34 wird die Trockeneisdüse 36 über den gesamten Umfang des Hauptteiles 40 verschwenkt und kann somit den Bereich des Hauptteiles 40 mit Trockeneis reinigen, auf den der sich konisch verbreitende Trockeneisstrahl trifft. Nachdem dieser Bereich gereinigt ist, wird die Trockeneisdüse verstellt, um den nächsten Bereich zu reinigen. Dabei kann entweder das Glied 34 vertikal verfahren werden oder aber der Winkel der Trockeneisdüse 36 wird über die Verstellvorrichtung 52 verstellt. Gegebenenfalls werden auch beide Maßnahmen gleichzeitig ergriffen. Auf diese Art und Weise wird nach und nach das gesamte Hauptteil 40 durch das Trockeneis gereinigt. Die im Einzelfall erforderlichen

WO 00/02709 PCT/DE99/02089

11

Stellungen der Trockeneisdüse 36, des Gliedes 34 und/oder des Haltearms 20 werden in einem elektronischen Datenspeicher gespeichert, so daß die Reinigung der einzelnen Vulkanisierform 38 vollautomatisch ablaufen kann.

Es hat sich herausgestellt, daß eine Einstellbarkeit der Trockeneisdüse 36 mit vier Winkeln ausreichend ist, um sämtliche relevanten Flächen einer Vulkanisierform für Auto- oder LKW-Reifen zu reinigen, wobei der Winkel gemäß Figur 3 zirka 70°, der Winkel gemäß Figur 4 zirka 97°, der Winkel gemäß Figur 5 zirka 130° und der Winkel gemäß Figur 6 zirka 154° beträgt.

Um beim Rotieren der Trockeneisdüse 36 um das Glied 34 keinen Drall in den Versorgungsschläuchen 30, 32 zu erzeugen, sind die Versorgungsschläuche 30, 32 über jeweils ein Drallgelenk 58 mit der Trockeneisdüse 36 verbunden, so daß die jeweiligen Abschnitte der Versorgungsschläuche 30, 32 relativ zueinander rotierbar sind. Hierdurch kann ein etwaiges Verdrehen des Versorgungsschlauches 30, 32 ausgeglichen werden.

Wie in Figur 7 dargestellt ist, kann der Roboterarm 20 auch Spezialpositionen einnehmen, um schwierige Stellen zu reinigen. Dies kann wahlweise manuell oder elektronisch gesteuert erfolgen.

In einer hier nicht dargestellten Ausführungsform ist die Verstelleinrichtung als elektrisch angetriebener Schrittmotor ausgebildet und verschwenkt die Trockeneisdüse schrittweise gegenüber dem letzten Glied des Haltearmes.

## B zugszeich nliste:

	10	Vorrichtungzum Reinigen einer Vulkanisierform
5		mittels Trockeneis
	12	Vulkanisierpresse
	14	Hauptbau
	16	Vorbau
	18	Schallschutzvorrichtung
10	20	Haltearm
	22	Industrieroboter
	24	Rad
	26	Traggestell
	28	Trockeneismaschine
15	30	Versorgungsschlauch
	32	Versorgungsschlauch
	34	Glied
	36	Trockeneisdüse
	38	Vulkanisierform
20	40	Hauptteil
	42	Unterteil
	44	Pressentisch
	46	Anschlag
	48	Trapezspindel
25	50	Schraubenfeder
	52	Verstellvorrichtung
	53	Linearantrieb
	54	kurzer Zylinder
	56	langer Zylinder
30	58	Drallgelenk

30

#### Ansprüche:

- Vorrichtung zum Reinigen einer Vulkanisierform mittels Trockeneis mit einem Haltearm (20), an dessen freien Ende eine Trockeneisdüse (36) um eine Längsachse des Haltearmes (20) derart rotierbar gehalten ist, dass die Trockeneisdüse (36) in die Vulkanisierform (38) einbringbar und in dieser rotierbar ist, wobei die Trockeneisdüse (36) über einen Versorgungsschlauch (30, 32) an eine Trockeneismaschine (28) anschließbar ist und mit einer an der Vulkanisierform (38) anlegbaren Schallschutzvorrichtung (18) g e k e n n z e i c h n e t d u r c h eine am Haltearm (20) angebrachte Verstelleinrichtung (52) zum Verstellen der Trockeneisdüse (36) quer zur Rotationsebene.
- Vorrichtung nach Anspruch 1,
   d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
   dass die Verstellvorrichtung (52) einen hydraulisch oder pneumatisch
   gesteuerten Linearantrieb (53) umfaßt.
- Vorrichtung nach Anspruch 2,
   d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
   dass der Linearantrieb (53) von zwei Seiten ansteuerbar ist und einen
   kurzen (54) und einen langen Zylinder (56) aufweist.
  - 4. Vorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass der Haltearm (20) Teil eines Industrieroboters (22) ist und sechs bewegliche Achsen aufweist.

5. Vorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass die Schallschutzvorrichtung (18) zumindest den Haltearm (20) derart umschließt, daß der Haltearm (20) in ihr bewegbar ist.

Vorrichtung nach einem der Ansprüche 4 bis 5,
d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
dass die Schallschutzvorrichtung (18) den gesamten Industrieroboter
(22) umschließt.

10

5

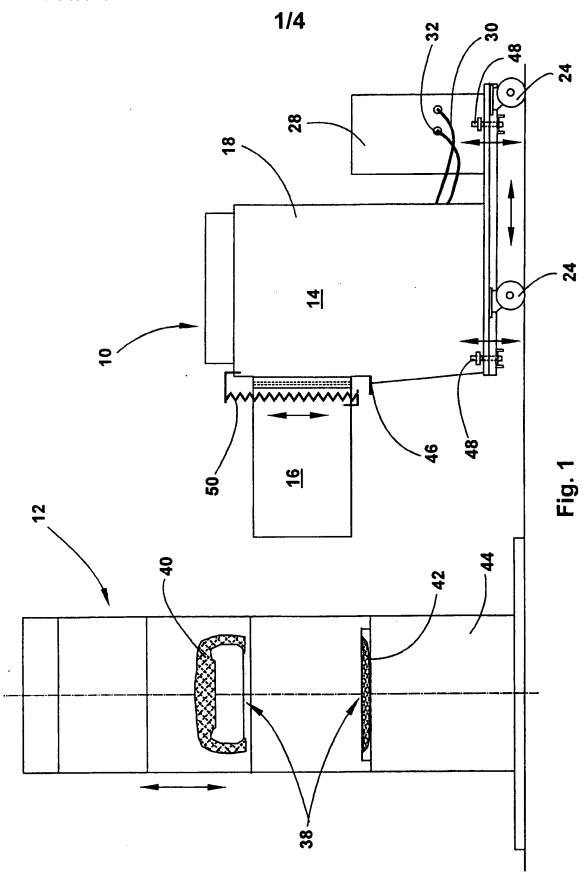
7. Vorrichtung nach einem der vorangehenden Ansprüche, gekennzeich net durch ein Räder (24) aufweisendes Traggestell (26), auf dem der Industrieroboter (22) und die Schallschutzvorrichtung (18) angeordnet sind.

15

20

25

- 8. Vorrichtung nach Anspruch 7,
  g e k e n n z e i c h n e t d u r c h
  einen am Traggestell (26) und/oder an der Schallschutzvorrichtung
  (18) angebrachten Anschlag (46) zum passgenauen An- oder
  Aufliegen der Vorrichtung (10) am Pressentisch (44).
- Vorrichtung nach einem der Ansprüche 6 bis 8,
  d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t,
  dass die Schallschutzvorrichtung (18) einen an der Vulkanisierform
  (38) anlegbaren Vorbau (16) und einen den gesamten Industrieroboter
  (22) aufnehmenden Hauptbau (14) aufweist, wobei der Vorbau (16)
  vertikal verschiebbar am Hauptbau (14) gehalten ist.
- 10. Vorrichtung nach Anspruch 9,
   30 dadurch gekennzeichnet,
   dass der Vorbau (16) federbelastet am Hauptbau (14) gehalten ist.





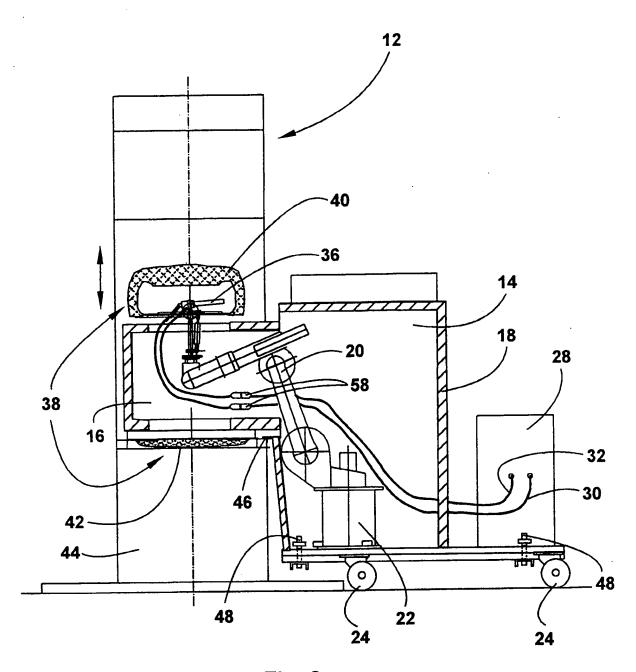


Fig. 2

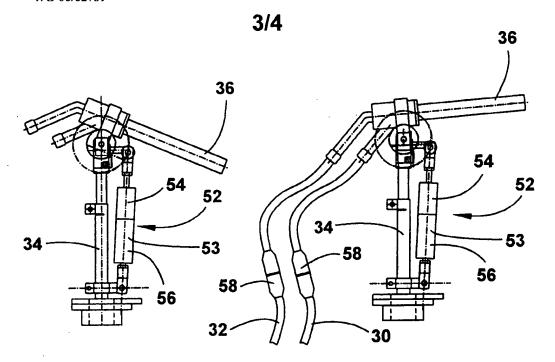


Fig. 3

Fig. 4

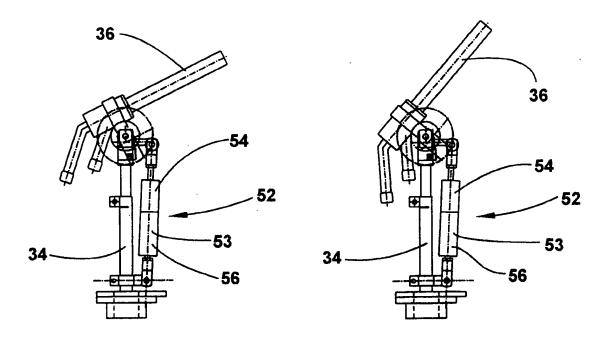


Fig. 5

Fig. 6

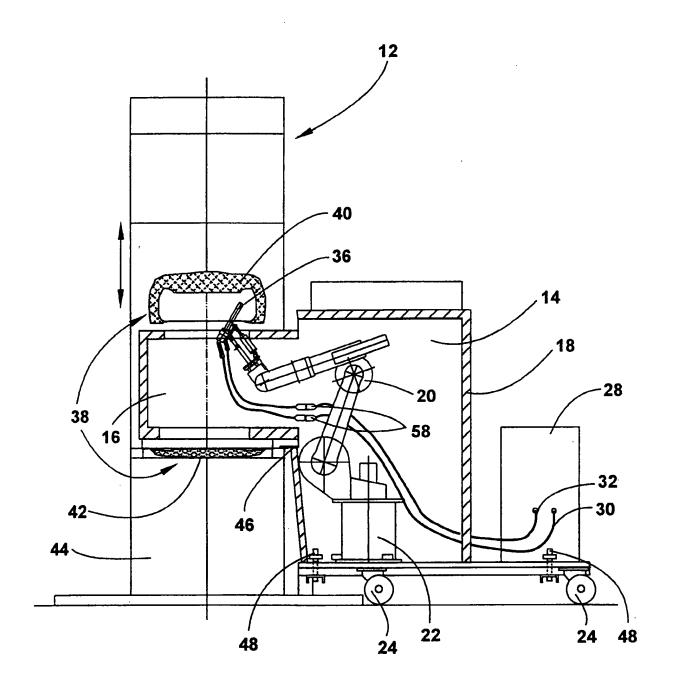


Fig. 7

### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Intr-national Application No

A. CLASSI IPC 7	FICATION OF SUBJECT I B24C1/00	B24C3/06	B24C3/3	32	B29C33/7	72	
According to	o International Patent Class	sification (IPC) or to bo	th national classifi	ication and	1 IPC		
	SEARCHED	The second secon	Transfer diagoni	Todaron dan			
Minimum do IPC 7	B24C B29C	assification system folk	owed by classifica	ation symb	ols)		
Documenta	tion searched other than m	inimum documentation	to the extent that	such doc	uments are includ	led in the fields s	earched
Electronic d	ata base consulted during t	he international searc	h (name of data b	ase and,	where practical,	search terms used	1)
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO B	E RELEVANT				-	<del></del>
Category °	Citation of document, with	n indication, where app	propriate, of the re	elevant pa	ssages		Relevant to claim No.
X	27 March 19 cited in th	57 A (AIR LI 97 (1997-03- e applicatio	27)				1,5
	abstract column 1, l	ine 41-47					
:	column 3, 1 column 6, 1	ine 1-7					
		ine 2-9; fig	ures 1.5				
Y	, , ,	····• • · · · · · · · · · · · · · · · ·					2
Υ	5 March 199	A (AQUAJET 2 (1992-03-0 e 4-9; figur	5)				2
A		7 A (AEROSPA (1987-06-05 1gures 1,2					4
			•	,			
				-/			
X Furti	ner documents are listed in	the continuation of bo	x C.	X	Patent family m	embers are listed	in annex.
* Special ca	tegories of cited documents	3:		"T" late	r document publis	shed after the inte	ernational filing date
	ent defining the general stat ered to be of particular rele		ot	or cit	priority date and	not in conflict with	the application but eory underlying the
"E" earlier o	socument but published on ate	or after the internation	ıal	"X" doc	ument of particula		claimed invention t be considered to
which	nt which may throw doubts is cited to establish the pub	lication date of anothe		inv	olve an inventive		cument is taken alone
	n or other special reason (a ent referring to an oral disci means		or	do	cument is combin	ned with one or mo	ventive step when the ore other such docu- us to a person skilled
	ent published prior to the internal the priority date claimed		<b>xuit</b>	in	the art.	f the same patent	•
Date of the	actual completion of the inte	mational search		Da	te of mailing of th	e International se	arch report
1	7 November 199	9			24/11/19	99	
Name and n	nailing address of the ISA European Patent Office		n 2	Au	thorized officer		
	NL - 2280 HV Rijswiji Tel. (+31-70) 340-204 Fax: (+31-70) 340-30	10, Tx. 31 651 epo nl.			Matzdorf	', U	

#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PC | /DE 99/02089

		PC1/DE 99/02089
	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	WO 98 07548 A (THE GOODYEAR TIRE AND RUBBER COMPANY) 26 February 1998 (1998-02-26) cited in the application page 7, line 1-3; claim 10; figures 1,2A,2B	1,4
		·
	·	

#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

Interational Application No PUI/DE 99/02089

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
DE 19535557	Α	27-03-1997	NONE	
WO 9203269	Α	05-03-1992	SE 466899 E	3 27-04-1992
			AT 136842 T	15-05-1996
			AU 8438391 A	17-03-1992
			CA 2089876 A	V 25-02-1992
			DE 69118900 D	23-05-1996
			DE 69118900 T	07-11-1996
			EP 0544775 A	09-06-1993
			SE 9002724 A	\
			US 5361993 A	08-11-1994
FR 2590827	A	05-06-1987	EP 0230165 A	29-07-1987
WO 9807548	Α	26-02-1998	AU 6853496 A	06-03-1998
			EP 0921905 A	16-06-1999
			PL 331633 A	02-08-1999

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

PC / DE 99/02089

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES IPK 7 B24C1/00 B24C3/06 B24C1/00 B24C3/06 B24C3/32 B29C33/72 Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK **B. RECHERCHIERTE GEBIETE** Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 B24C B29C Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe) C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile Betr. Anspruch Nr. Kategorie\* DE 195 35 557 A (AIR LIQUIDE) X 1,5 27. März 1997 (1997-03-27) in der Anmeldung erwähnt Zusammenfassung Spalte 1, Zeile 41-47 Spalte 3, Zeile 1-7 Spalte 6, Zeile 50-56 Spalte 8, Zeile 2-9; Abbildungen 1,5 Y Y WO 92 03269 A (AQUAJET SYSTEMS) 5. März 1992 (1992-03-05) Seite 6, Zeile 4-9; Abbildung 3 FR 2 590 827 A (AEROSPATIALE) A 5. Juni 1987 (1987-06-05) Zusammenfassung; Abbildungen 1,2 Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu Siehe Anhang Patentfamilie entnehmen Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen "T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der "A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundellegenden Prinzips oder der ihr zugrundellegenden Theorie angegeben ist aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist "E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist "X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer T\u00e4tigkeit beruhend betrachtet werden "L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er-scheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausceführt) "O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann nahellegend ist eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht "P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist Absendedatum des internationalen Recherchenberichts Datum des Abschlusses der Internationalen Recherche 17. November 1999 24/11/1999 Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Bevollmächtigter Bediensteter Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Matzdorf, U Fax: (+31-70) 340-3016

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen
PC i / DE 99/02089

C.(Fortsetz	ung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kon	nmenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	WO 98 07548 A (THE GOODYEAR TIRE AND RUBBER COMPANY) 26. Februar 1998 (1998-02-26) in der Anmeldung erwähnt Seite 7, Zeile 1-3; Anspruch 10; Abbildungen 1,2A,2B		1,4

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlich an, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen

PC:/DE 99/02089

Im Recherchenbericht geführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE 19535557 A	27-03-1997	KEINE	<u> </u>
WO 9203269 A	05-03-1992	SE 466899 B	27-04-1992
		AT 136842 T	15-05-1996
		AU 8438391 A	17-03-1992
		CA 2089876 A	25-02-1992
		DE 69118900 D	23-05-1996
		DE 69118900 T	07-11-1996
		EP 0544775 A	09-06-1993
		SE 9002724 A	25-02-1992
		US 5361993 A	08-11-1994
FR 2590827 A	05-06-1987	EP 0230165 A	29-07-1987
WO 9807548 A	26-02-1998	AU 6853496 A	06-03-1998
		EP 0921905 A	16-06-1999
		PL 331633 A	02-08-1999